

Председателю диссертационного совета
99.0.033.02, созданного на базе Федерального
государственного бюджетного учреждения
науки «Институт машиноведения им. А.А.
Благонравова Российской академии наук»,
Федерального государственного бюджетного
образовательного учреждения высшего
образования «Брянский государственный
технический университет»
д.т.н., профессору Федонину О.Н.

СОГЛАСИЕ
ведущей организации

**ФГАОУ ВО «Белгородский государственный национальный
исследовательский университет» (г. Белгород) дает согласие выступить в
качестве ведущей организации по диссертационной работе Акулова Павла
Александровича на тему «Повышение производительности при
выполнении контрольных операций в технологическом процессе
изготовления электрических соединителей за счет применения
автоматизированных систем управления», представленной на соискание
ученой степени кандидата технических наук по научной специальности 2.3.3.
-Автоматизация и управление технологическими процессами и
производствами.**

Сведения об организации

Полное и сокращенное наименование	федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования «Белгородский государственный национальный исследовательский университет» (НИУ «БелГУ»)
Местонахождение	Россия, Белгородская обл., г. Белгород
Почтовый адрес, телефон, адрес электронной почты, адрес сайта	308015, г. Белгород, ул. Победы, 85 Тел: (4722) 30-12-11; E-mail: Info@bsu.edu.ru Сайт: https://bsuedu.ru

**Публикации работников ведущей организации по тематике диссертационной работы
в рецензируемых научных изданиях за последние 5 лет**

1. Якимайнен, Д.С. Автоматический контроль наносимой текстуры поверхности с использованием технического зрения/ Д.С. Якимайнен, А.А. Шамраев, М.Ю. Шевцов, Е.Б. Кариков// Современные наукоемкие технологии. 2023. №1.-С. 89-95.
2. Явурик, О.В. Применение систем искусственного интеллекта для оптимизации при механической обработке/ О.В. Явурик, Ю.А. Бондаренко, И.В. Шрубченко, А.В. Хуртасенко, Д.С. Баранов// СТИН. 2023. № 5. - С. 24-27.
3. Логинов, И.В. Управление функциональным развитием многофункциональных киберфизических систем/ И.В. Логинов, В.И. Федоров// Информатика и системы управления. 2023. № 2 (76). С. 108-120.
4. Игитян, Е.В. Оценивание вероятностно-временных характеристик человеко-машинного диалога на естественном языке/ Е.В. Игитян, К.А. Польщиков, Н.А. Немцев// Экономика. Информатика. 2023. Т. 50. № 1. С. 162-172.
5. Ивахненко, А.А. Адаптивная модель управления запасами автосервисного предприятия/ А.А. Ивахненко, О.А. Иващук// Научно-технический вестник Поволжья. 2022. № 12. С. 214-221.
6. Бережной, В.А. Обзор методов и алгоритмов автоматизированных систем фенотипирования растений/ В.А. Бережной, О.А. Иващук, Д.С. Семенов// Современные наукоемкие технологии. 2021. № 4. - С. 111-116.
7. Control of Gas Transmission System in Non-Stationary Consumption Modes/ Marchenko S., Ivashchuk O. //В сборнике: Journal of Physics: Conference Series. Сер. "Intelligent Information Technology and Mathematical Modeling 2021, ITMM 2021- Mathematical Modeling in the Socio-Economic and Informational Spheres" 2021. С. 042003.
8. Бережной, В.А. Подходы к созданию аппаратно-программного комплекса для автоматизированного мониторинга и прогнозирования развития растений в условиях IN VITRO/ В.А. Бережной, О.А. Иващук, Ю.Н. Маслаков// Информационные системы и технологии. 2020. № 1 (117). С. 77-88.
9. Польщиков, К.А. Модель для оценки эффективности выполнения робототехнической системой коммуникативных функций/ К.А. Польщиков, С.А. Лазарев, И.С. Константинов, О.Н. Польщикова, Л.Ф. Свойкина, Е.В. Игитян, М.С. Балакшин// СТИН. 2020. № 6. С. 4-7.
10. Discrete Processes Modeling Based on Logic Control Algorithms and Petri Nets/ Ivashchuk O.A., Ivashchuk O.D., Fedorov V.I., Zabnin S.A., Khalimon V.I., Prostitenko O.V.// Journal of Advanced Research in Dynamical and Control Systems. 2020. Т. 12. № 6. С. 654-663.
11. Владимиров А.А. Геометрическая модель шероховатости при тчении с маятниковыми колебаниями резца / Владимиров А.А., Афонин А.Н., Макаров А.В., Назарова М.Ю. // Фундаментальные и прикладные проблемы техники и технологии. 2019. № 4-1 (336). - С. 15-19.
12. Afonin A.N., Smovdarenko E.L. Neural-control interface in robotics // Extreme Robotics. 2019. Т. 1. № 1. - С 445-452.



И.о. проректора по науке
и инновациям

 В.В. Мишунин

